

Le système de 3 barres proposé (DA, AB et BC) sert de principe à de multiples mécanismes (pompes, presses, grues, suspensions ...). Les barres sont articulées en D, A, B et C (pivots de centre les mêmes noms). La fréquence de rotation $f_{1/0} = 950 \text{ tr/min}$.

a) Déterminer la vitesse angulaire de 1 par rapport à 0.

$$\omega_{(1/0)} =$$

b) Calculer la vitesse linéaire du point A_(1/0) sachant que [DA] = 20 mm, puis la tracer.

$$V_A(1/0) =$$

c) Comparer : $V_A(1/0)$ $V_A(2/0)$ car

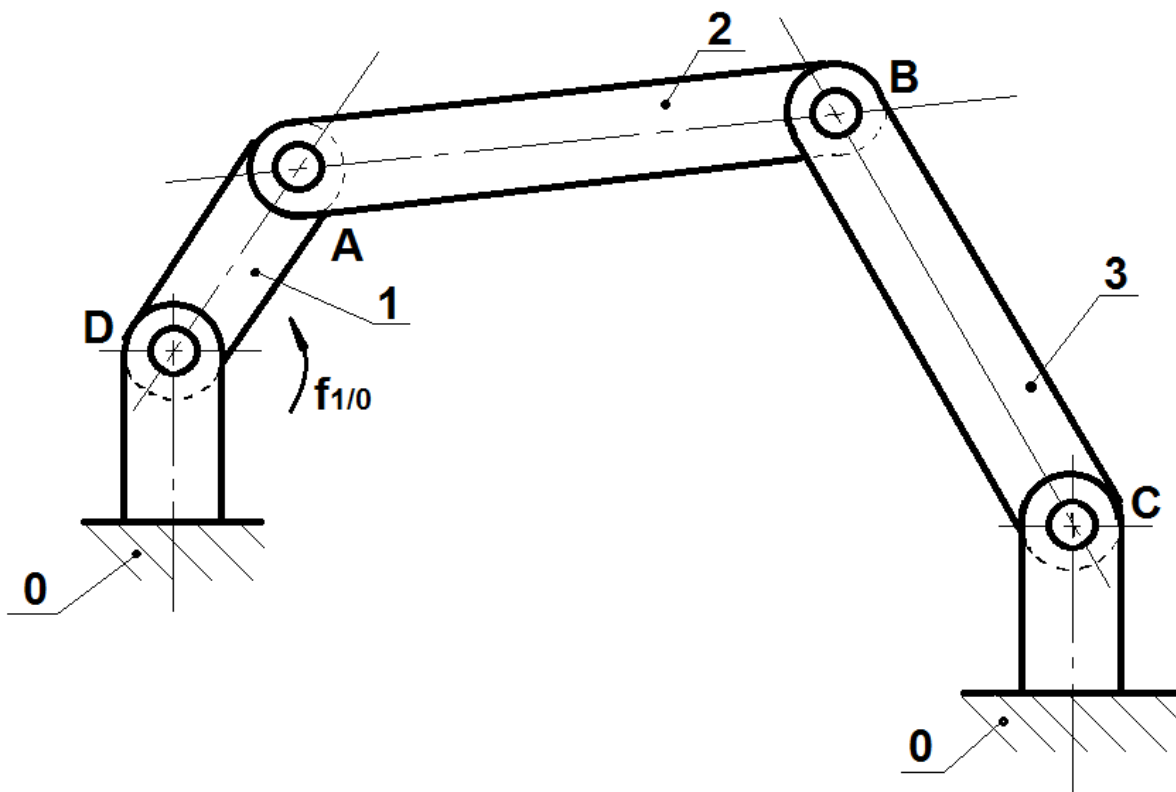
d) Indiquer le mouvement $M^{vt} 3/0$

e) Tracer la droite support du vecteur $V_B(3/0)$.

f) Comparer : $V_B(3/0)$ $V_B(2/0)$ car

g) En utilisant l'équiprojectivité déterminer $V_B(2/0)$.

$$V_B(2/0) =$$



1 cm \Rightarrow 500 mm/s